

Занятие 7.

Оценка параметров сигнала

Постановка задачи: на отрезке времени $[0, T]$ принимается реализация

$$y(t) = S(t, \boldsymbol{\lambda}, \boldsymbol{\mu}) + n(t), \quad t \in [0, T], \quad (7.1)$$

$$\boldsymbol{\lambda} = |\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k|^T = \text{const}$$

- вектор информативных параметров с АПВ $p(\boldsymbol{\lambda})$

$$\boldsymbol{\mu} = |\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_p|^T = \text{const}$$

- вектор неинформативных параметров с АПВ $p(\boldsymbol{\mu})$

$n(t)$ - БГШ с односторонней СПМ N_0

По наблюдениям (7.1) необходимо сформировать оценку $\hat{\boldsymbol{\lambda}}$, оптимальную по выбранному критерию

Общее байесовское решение

При квадратичной функции потерь

$\hat{\lambda} = \int \lambda p(\lambda | Y_0^T) d\lambda$ - если неинформативных параметров нет

$\hat{\lambda} = \int \int \lambda p(\lambda | Y_0^T, \mu) d\lambda p(\mu | Y_0^T) d\mu$ - если неинформативные параметры есть

При простой функции потерь

$\hat{\lambda} = \arg \max_{\lambda} p(\lambda | Y_0^T)$ - если неинформативных параметров нет

$\hat{\lambda} = \arg \max_{\lambda} \int p(\lambda | Y_0^T, \mu) p(\mu | Y_0^T) d\mu$ - если неинформативные параметры есть

$Y_0^T = \{y(t), t \in [0, T]\}$ – наблюдаемая реализация

Оценки максимального правдоподобия

Если априорная ПВ λ неизвестна, тогда применяют метод максимального правдоподобия

$$\left. \frac{\partial \ln \rho(Y_0^T | \lambda)}{\partial \lambda} \right|_{\lambda = \hat{\lambda}_M} = 0$$

$$\rho(Y_0^T | \lambda) = \frac{p(Y_0^T | \lambda)}{p(Y_0^T | S(t, \lambda) = 0)} \llll \begin{array}{l} \text{отношение правдоподобия} \\ \text{(которое легко записать)} \end{array}$$

При наличии неинформативных параметров сигнала:

$$\tilde{\rho}(\lambda) = \int_{-\infty}^{\infty} \rho(\lambda, \mu) p(\mu) d\mu$$

Свойства оценок максимального правдоподобия

- Несмещенность

$$M \left[\hat{\lambda}_M \right] = \int \hat{\lambda}_M p(Y_0^T | \lambda) dY_0^T = \lambda$$

- Эффективность:

дисперсия ошибки минимальна и равна границе Рао-Крамера:

$$D_{\tilde{\lambda}_{эф}} = \left[\int \left(\frac{\partial \ln(p(Y_0^T | \lambda))}{\partial \lambda} \right)^2 p(Y_0^T | \lambda) dY_0^T \right]^{-1}$$

Достаточность

Оценка $\hat{\lambda} = g(Y_0^T)$ называется *достаточной*, если в результате обработки, т.е. при выполнении преобразования $g(Y_0^T)$, из наблюдений Y_0^T полностью извлечена информация об оцениваемом параметре, т.е. никакая другая обработка наблюдений (никакая другая функция $\tilde{g}(Y_0^T)$) не может дать дополнительной информации, касающейся оцениваемого параметра λ .

$$p(Y_0^T | \lambda) = f(\lambda, \hat{\lambda} = g(Y_0^T)) \cdot h(Y_0^T)$$

Неравенство Рао-Крамера

Смысл неравенства Рао-Крамера состоит в том, что средний квадрат ошибки любой оценки не превосходит некоторой нижней границы, которая определяется выражением, стоящим в правой части (7.2), и носит название нижней границы Рао-Крамера для оценки случайного параметра.

$$D_{\hat{\lambda}} \geq \left(M \left\{ \left(\frac{\partial \ln p(\lambda, Y_0^T)}{\partial \lambda} \right)^2 \right\} \right)^{-1} = D_{\hat{\lambda}_{\text{эф}}} \quad (7.2)$$

В случае векторного λ :

$$\mathbf{R}_{\hat{\lambda}} \geq \mathbf{J}^{-1} \longleftarrow J_{ij} = M \left[\frac{\partial \ln(p(\lambda, Y_0^T))}{\partial \lambda_i} \cdot \frac{\partial \ln(p(\lambda, Y_0^T))}{\partial \lambda_j} \right]$$

Оценка дискретных параметров сигнала

Пример: тональный набор номера в телефоне.
Дискретный параметр – это комбинация частот, отвечающая за конкретную цифру

Википедия Свободная энциклопедия				
1	2	3	A	697 Гц
4	5	6	B	770 Гц
7	8	9	C	852 Гц
*	0	#	D	941 Гц
1209 Гц	1336 Гц	1477 Гц	1633 Гц	



$\lambda = \{\lambda_i\}$, $i = \overline{1, p}$, - набор дискретных значений.

Заметим: каждому значению λ_i ставится в соответствие число i

Поэтому достаточно оценить i . $P_{ap}(\lambda_i)$ - заданы, $\sum_{i=1}^p P_{ap}(\lambda_i) = 1$

Оценка дискретных параметров сигнала

Положим, что неинформативных параметров нет. В качестве критерия возьмём простую функцию потерь и запишем для неё байесовское решающее правило.

$$\hat{\lambda} = \arg \max_{\lambda} p(\lambda | Y_0^T); \quad P(\lambda_i | Y_0^T) = \frac{P_{ap}(\lambda_i) p(Y_0^T | \lambda_i)}{p(Y_0^T)} = \frac{P_{ap}(\lambda_i) p(Y_0^T | \lambda_i)}{\sum_{i=1}^p P_{ap}(\lambda_i) p(Y_0^T | \lambda_i)}$$

можно прологарифмировать: $\hat{\lambda} = \arg \max_{\lambda} \ln(P(\lambda_i | Y_0^T))$;

$$\ln(P(\lambda_i | Y_0^T)) = \ln(P_{ap}(\lambda_i)) + \ln(p(Y_0^T | \lambda_i)) - \ln\left(\sum_{i=1}^p P_{ap}(\lambda_i) p(Y_0^T | \lambda_i)\right)$$

$$p(Y_0^T | \lambda_i) = k \exp\left\{ \frac{2}{N_0} \int_0^T S(t, \lambda_i)(y(t) - 0,5S(t, \lambda_i)) dt \right\} \quad \text{- функция правдоподобия}$$

Оценка дискретных параметров сигнала

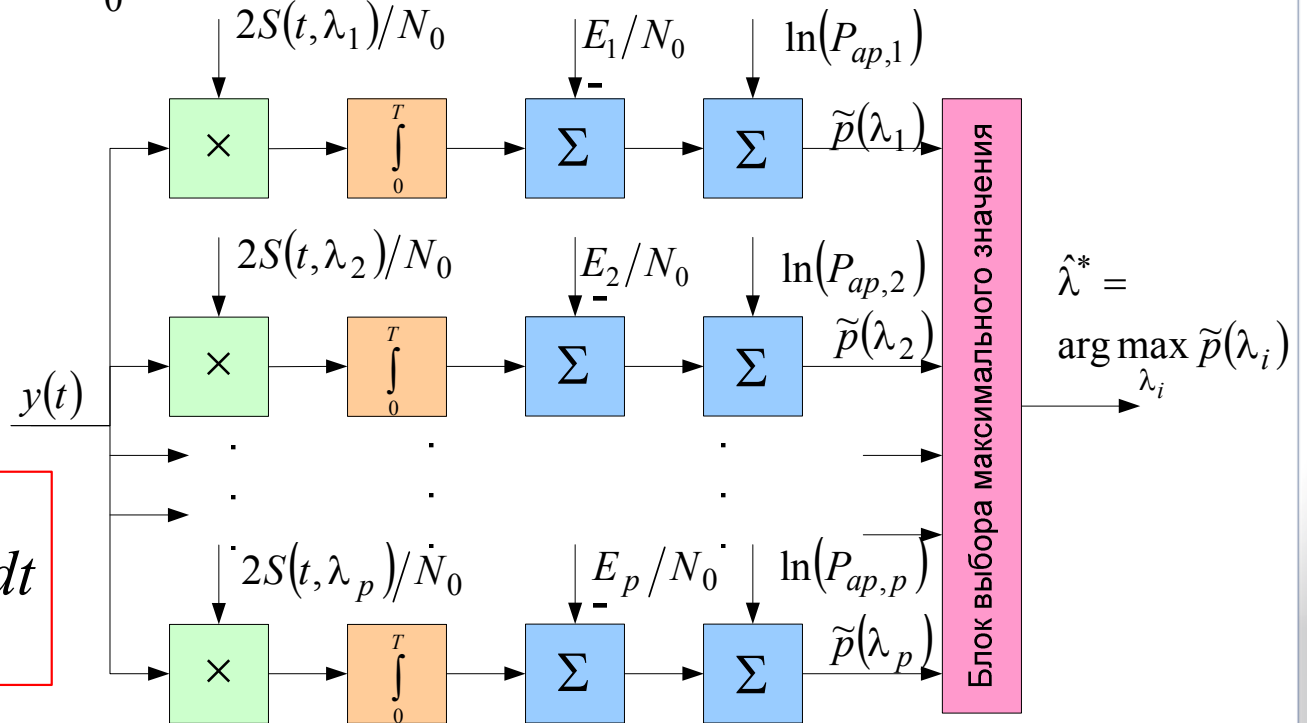
$$\tilde{p}(\lambda_i) = \ln(P_{ap}(\lambda_i)) + \frac{2}{N_0} \int_0^T y(t) S(t, \lambda_i) dt - \frac{E(\lambda_i)}{N_0}$$

$$\hat{\lambda} = \arg \max_{\lambda_i} \tilde{p}(\lambda_i);$$

$$E(\lambda_i) = \int_0^T S^2(t, \lambda_i) dt - \text{энергия сигнала (при } \lambda = \lambda_i)$$

Опять в основе - корреляционный приёмник!

$$u_{\text{опи}}(T) = \frac{2}{N_0} \int_0^T y(t) S(t, \lambda_i) dt$$

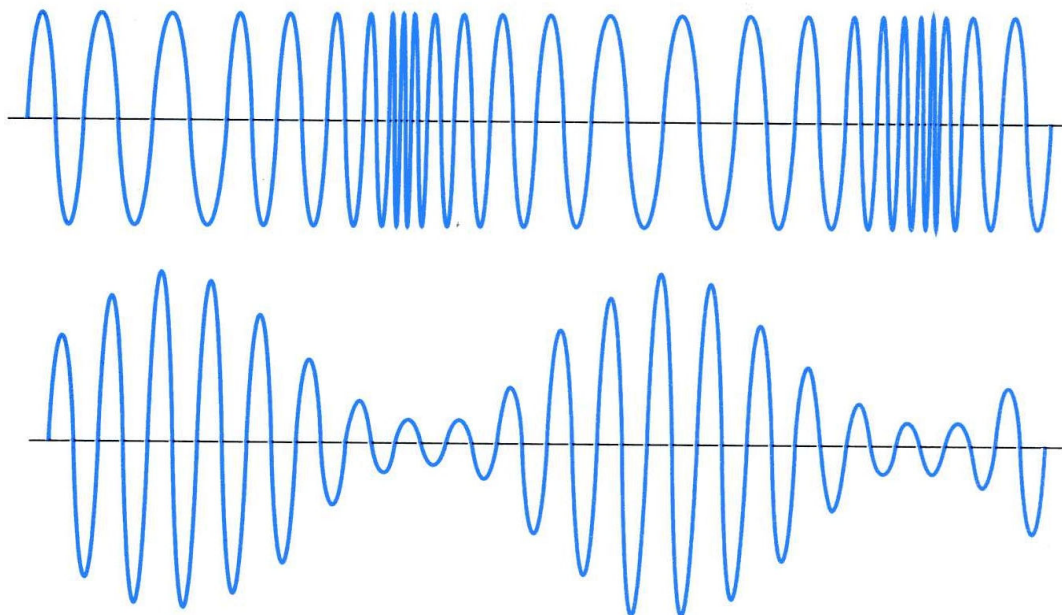


Энергетические и неэнергетические параметры сигналов

Параметры сигнала, от которых зависит его энергия, называют *энергетическими*

Энергетические параметры: амплитуда, длительность

Неэнергетические параметры: фаза, частота, задержка.



- ЧМ - изменение
неэнергетического
параметра.

- АМ – изменение
энергетического
параметра

Оценка непрерывных параметров сигнала

Аналитическое решение данной задачи иногда можно получить при простой функции потерь

$$\hat{\lambda} = \arg \max_{\lambda} p(\lambda | Y_0^T); \quad \left. \frac{\partial p(\lambda | Y_0^T)}{\partial \lambda} \right|_{\lambda = \hat{\lambda}} = 0; \quad \left. \frac{\partial \ln p(\lambda | Y_0^T)}{\partial \lambda} \right|_{\lambda = \hat{\lambda}} = 0$$

Оценки по методу максимального правдоподобия:

$$\left. \frac{\partial \ln \rho(\lambda)}{\partial \lambda} \right|_{\lambda = \hat{\lambda}_M} = 0; \quad \left. \frac{\partial}{\partial \lambda} \left(\frac{2}{N_0} \int_0^T y(t) S(t, \lambda) d\tau - \frac{E(\lambda)}{N_0} \right) \right|_{\lambda = \hat{\lambda}_M} = 0$$

Оценка амплитуды радиоимпульса

$$S(t, \lambda) = Af(t - \tau_3) \cos(\omega t + \varphi_0), \quad t \in [0, T]$$

$$f(t) = \begin{cases} 1, & \text{при } 0 \leq t \leq \tau_{\text{и}}, \\ 0, & \text{при } t < 0, t > \tau_{\text{и}}. \end{cases}$$

τ_3 - время запаздывания
 $\tau_{\text{и}}$ - длительность импульса

Уравнение правдоподобия: $\left. \frac{\partial \ln \rho(\lambda)}{\partial \lambda} \right|_{\lambda = \hat{\lambda}_1} = 0$

$$\left. \frac{\partial}{\partial A} \left[\frac{2}{N_0} \int_0^T Af(t - \tau_3) \cos(\omega t + \varphi_0) (y(t) - 0,5 Af(t - \tau_3) \cos(\omega t + \varphi_0)) dt \right] \right|_{A = \hat{A}} = 0$$

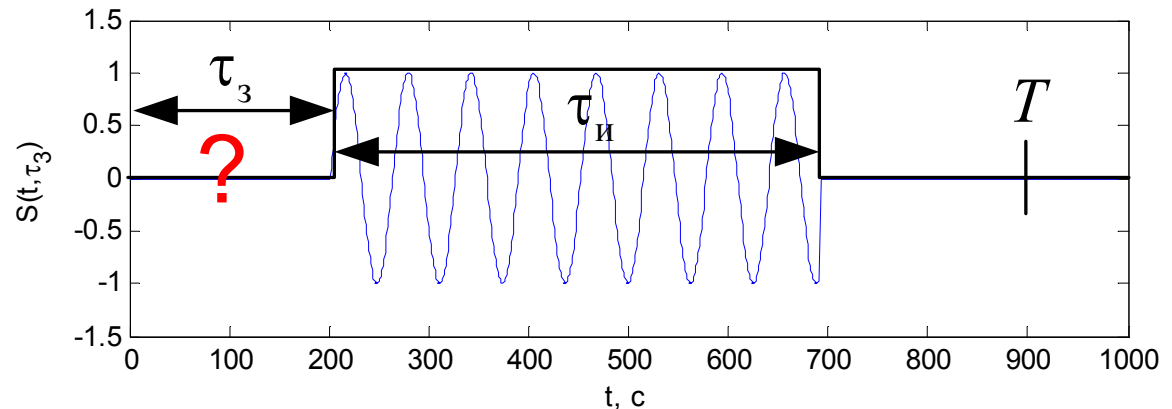
$$\hat{A} = \frac{1}{E_1} \int_0^T y(t) S_1(t) dt, \quad S_1(t) = f(t - \tau_3) \cos(\omega t + \varphi_0), \quad E_1 = \int_0^T S_1^2(t) dt$$

Коррелятор

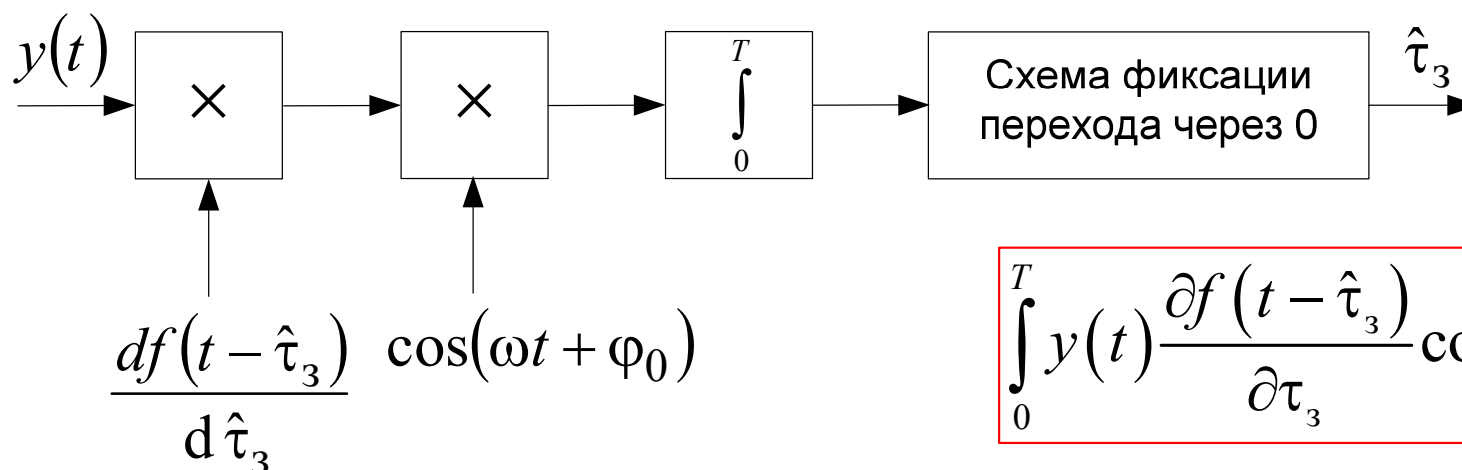
Оценка временного положения радиоимпульса по огибающей

Применим метод максимального правдоподобия.

Уравнение правдоподобия:



$$\frac{\partial}{\partial \tau_3} \left(\frac{2}{N_0} \int_0^T y(t) S(t, \tau_3) dt - \frac{E}{N_0} \right) \Bigg|_{\tau_3 = \hat{\tau}_3} = 0$$



$$\int_0^T y(t) \frac{\partial f(t - \hat{\tau}_3)}{\partial \tau_3} \cos(\omega t + \varphi_0) dt = 0$$