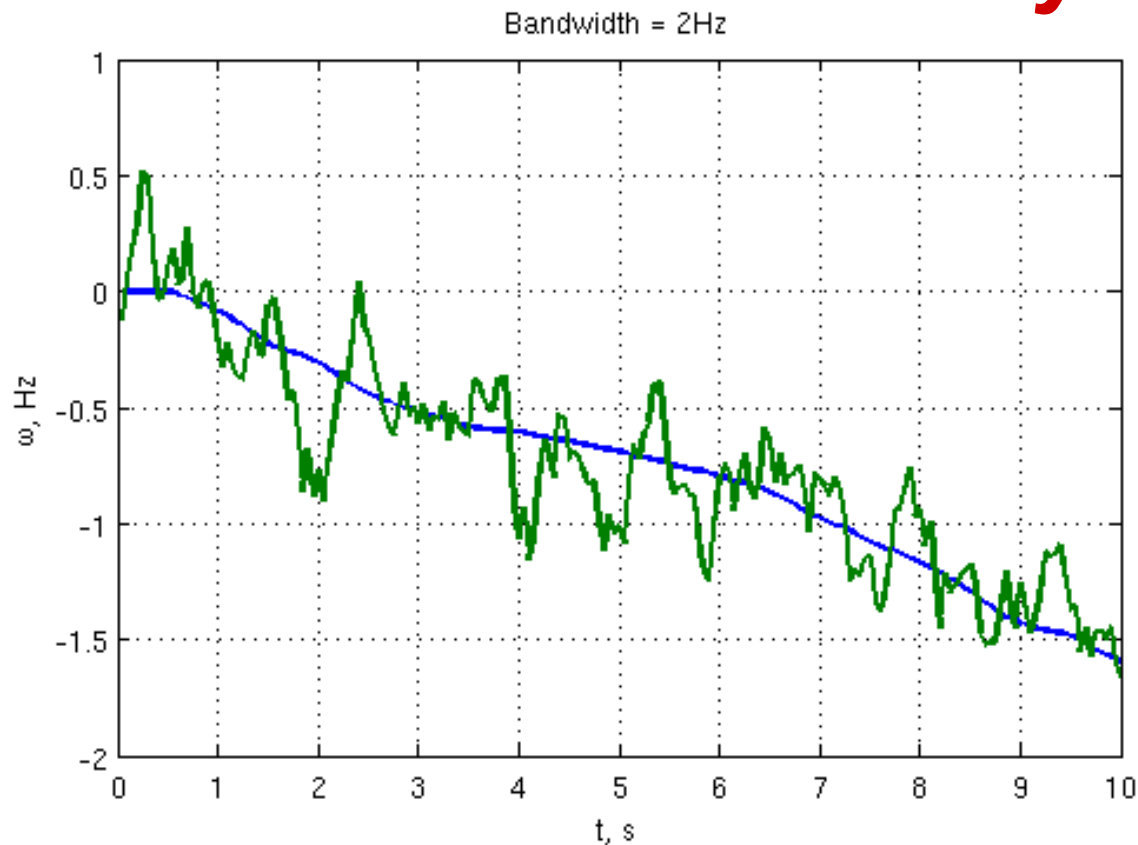


Математическое моделирование РТУ и С

Лекция 13. Формирование реализаций случайных процессов



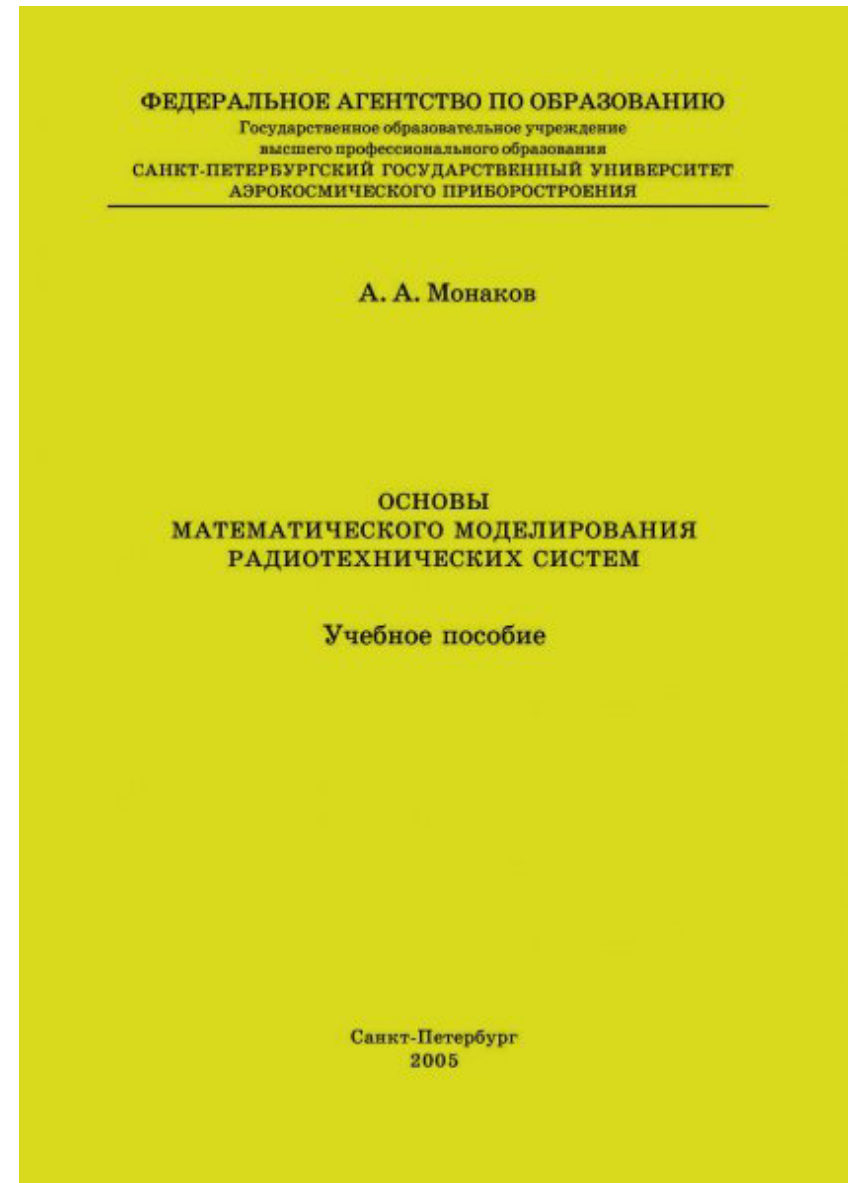
Преподаватель:
Корогодин Илья
korogodin@srns.ru

Литература

Монаков А.А. Основы математического моделирования радиотехнических систем. Учебное пособие. – СПб.: ГУАП, 2005. – 100с.

Раздел 1.2 Моделирование радиосигналов со случайными параметрами

Раздел 1.3 Моделирование случайных процессов



Векторные (многомерные) СВ

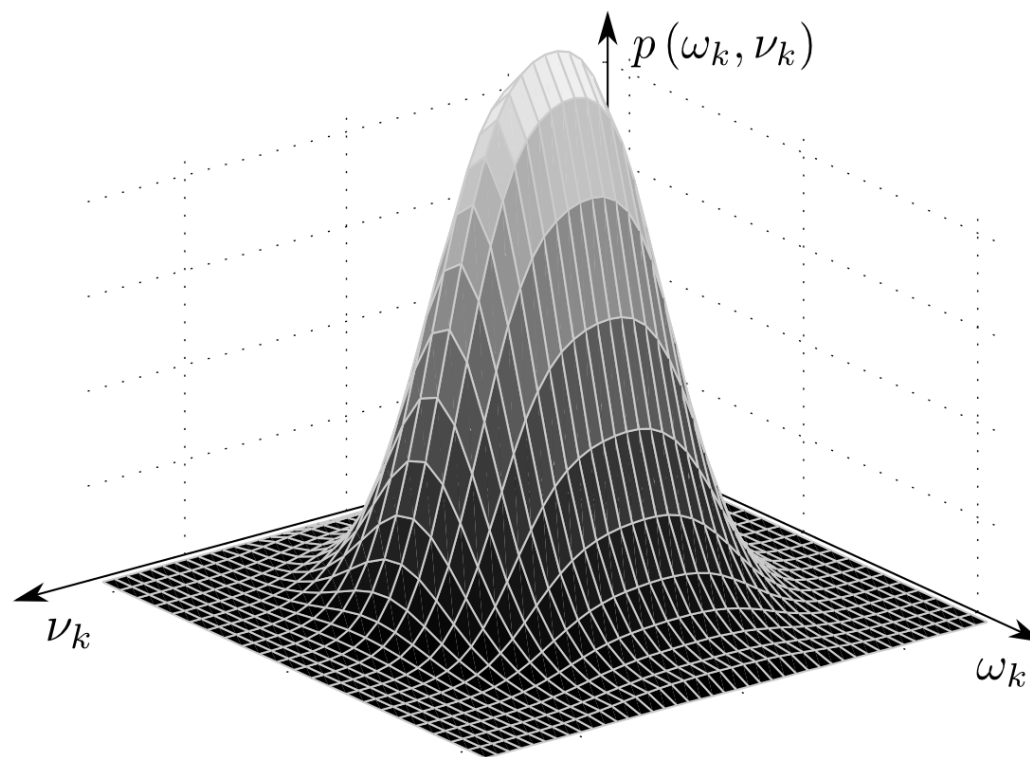
Совокупность СВ $\mathbf{x} = \begin{vmatrix} x_1 & x_2 & \dots & x_m \end{vmatrix}^T$ - вектор

Плотность вероятности – скаляр:

$$p(\mathbf{x}) = \lim_{\substack{\Delta x_1 \rightarrow 0 \\ \Delta x_2 \rightarrow 0 \\ \dots \\ \Delta x_m \rightarrow 0}} \frac{P(X_1 < x_1, X_2 < x_2, \dots) - P(X_1 < x_1 + \Delta x_1, x_2 < X_2 + \Delta x_2, \dots)}{\Delta x_1 \Delta x_2 \dots \Delta x_m}$$

Пример:

$$\mathbf{x} = \begin{vmatrix} \omega_k & \nu_k \end{vmatrix}^T \rightarrow p(\omega_k, \nu_k)$$



Многомерная нормальная СВ

Случайный вектор $\mathbf{X} = (X_1, \dots, X_n)^\top : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ имеет многомерное нормальное распределение, если выполняется одно из следующих эквивалентных условий:

- Произвольная линейная комбинация компонентов вектора $\sum_{i=1}^n a_i X_i$ имеет нормальное распределение или является константой.
- Существует вектор независимых стандартных нормальных случайных величин $\mathbf{Z} = (Z_1, \dots, Z_m)^\top$, вещественный вектор $\boldsymbol{\mu} = (\mu_1, \dots, \mu_n)^\top$ и матрица \mathbf{A} размерности $n \times m$, такие что:

$$\mathbf{X} = \mathbf{AZ} + \boldsymbol{\mu}.$$

- Существует вектор $\boldsymbol{\mu} \in \mathbb{R}^n$ и неотрицательно определённая симметричная матрица $\boldsymbol{\Sigma}$ размерности $n \times n$, такие что характеристическая функция вектора \mathbf{X} имеет вид:

$$\phi_{\mathbf{X}}(\mathbf{u}) = e^{i\boldsymbol{\mu}^\top \mathbf{u} - \frac{1}{2} \mathbf{u}^\top \boldsymbol{\Sigma} \mathbf{u}}, \quad \mathbf{u} \in \mathbb{R}^n.$$

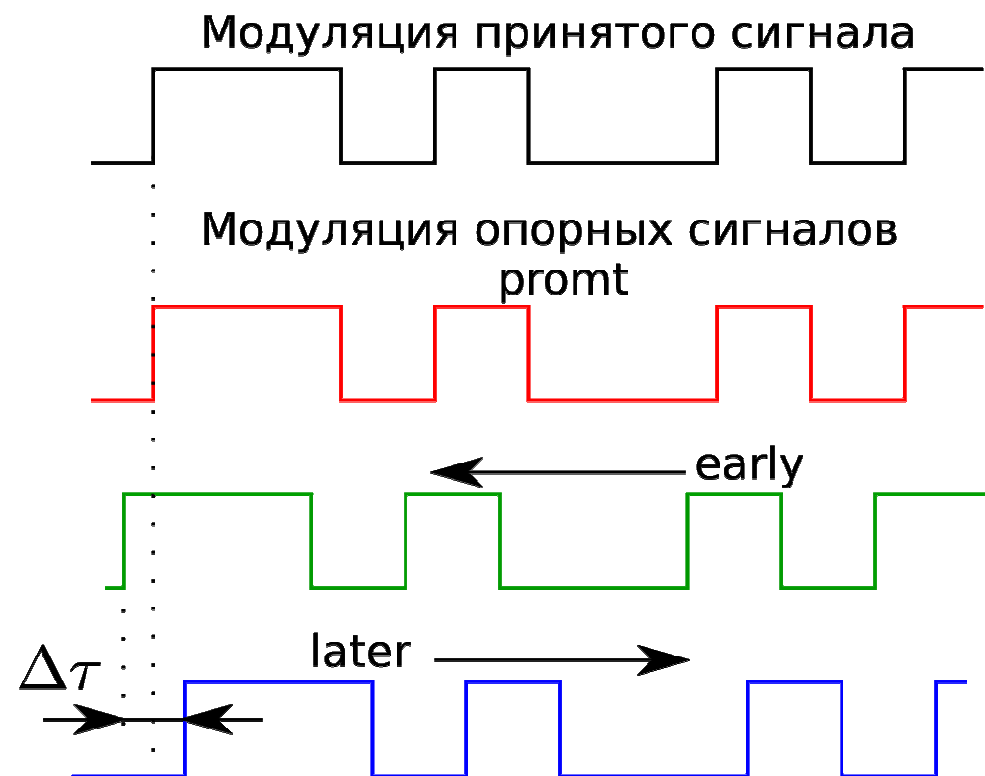
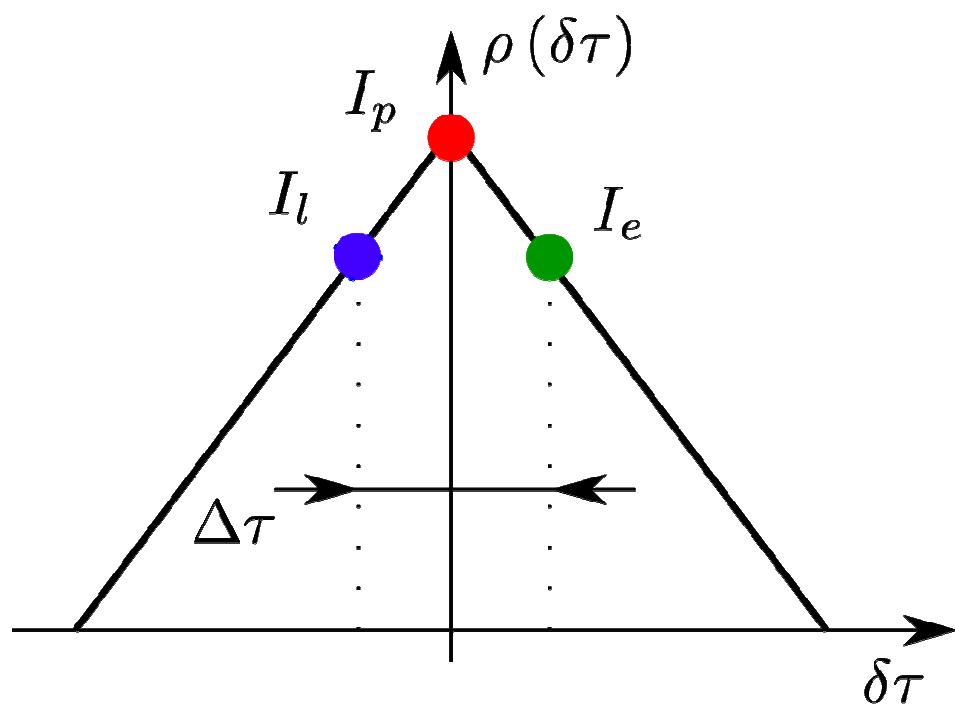
Многомерная нормальная СВ

Её плотность
вероятности:

$$p(\mathbf{x}) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2} \sqrt{\det \mathbf{D}}} \exp \left\{ -\frac{1}{2} (\mathbf{x} - \mathbf{m})^T \mathbf{D}^{-1} (\mathbf{x} - \mathbf{m}) \right\}$$

$$\mathbf{D} = M \left[(\mathbf{x} - \mathbf{m})(\mathbf{x} - \mathbf{m})^T \right], \quad \mathbf{m} = M [\mathbf{x}]$$

Пример: шумы early/late/promt квадратур



Многомерная нормальная СВ

Статистический эквивалент:

$$I_p = A_{IQ} \rho(\delta\tau) \operatorname{sinc}\left(\frac{\delta\omega T}{2}\right) \cos\left(\frac{\delta\omega T}{2} + \delta\varphi\right) + n_{Ip}, \quad n_{Ip} \sim N\left(0, \sigma_{IQ}^2\right)$$

$$I_e = A_{IQ} \rho\left(\delta\tau - \frac{\Delta\tau}{2}\right) \operatorname{sinc}\left(\frac{\delta\omega T}{2}\right) \cos\left(\frac{\delta\omega T}{2} + \delta\varphi\right) + n_{Ie}, \quad n_{Ie} \sim N\left(0, \sigma_{IQ}^2\right)$$

$$I_l = A_{IQ} \rho\left(\delta\tau + \frac{\Delta\tau}{2}\right) \operatorname{sinc}\left(\frac{\delta\omega T}{2}\right) \cos\left(\frac{\delta\omega T}{2} + \delta\varphi\right) + n_{Il}. \quad n_{Il} \sim N\left(0, \sigma_{IQ}^2\right)$$

Взаимная дисперсия:

$$M\left[n_{Ip}n_{Ie}\right] = M\left[n_{Ip}n_{Il}\right] = \rho\left(\frac{\Delta\tau}{2}\right) \sigma_{IQ}^2$$

$$M\left[n_{Il}n_{Ie}\right] = \rho(\Delta\tau) \sigma_{IQ}^2$$

Многомерная нормальная СВ

Шумы корреляционных сумм n_{Ip} , n_{Ie} , n_{Il} получены сворачиванием входного шума n с тремя опорными сигналами. Таким образом, выполняется второе необходимое и достаточное условие того, что тройка n_{Ip} , n_{Ie} , n_{Il} имеет многомерное нормальное распределение (если выборку n обозначить как \mathbf{Z} , опорные сигналы записать в виде трех строк матрицы \mathbf{A} , $\boldsymbol{\mu}$ - вектор-столбец из трех нулей)

Итого, компоненты $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} n_{Ip} & n_{Ie} & n_{Il} \end{bmatrix}^T$ образуют многомерную нормальную СВ с нулевым мат. ожиданием и ковариационной матрицей:

$$\mathbf{D} = \begin{vmatrix} \sigma_{IQ}^2 & \rho\left(\frac{\Delta\tau}{2}\right)\sigma_{IQ}^2 & \rho\left(\frac{\Delta\tau}{2}\right)\sigma_{IQ}^2 \\ \rho\left(\frac{\Delta\tau}{2}\right)\sigma_{IQ}^2 & \sigma_{IQ}^2 & \rho(\Delta\tau)\sigma_{IQ}^2 \\ \rho\left(\frac{\Delta\tau}{2}\right)\sigma_{IQ}^2 & \rho(\Delta\tau)\sigma_{IQ}^2 & \sigma_{IQ}^2 \end{vmatrix}.$$

Разложение Холецкого

Самый простой путь получить реализацию многомерной нормальной случайной величины – воспользоваться разложением Холецкого

$$\mathbf{L} = chol(\mathbf{D}) \Leftrightarrow \mathbf{D} = \mathbf{L}\mathbf{L}^T$$

\mathbf{L} - нижняя треугольная матрица со строго положительными элементами на диагонали

$$L_{ii} = \sqrt{D_{ii} - \sum_{k=1}^{i-1} L_{ik}^2} \quad L_{ij} = \frac{1}{L_{jj}} \left(D_{ij} - \sum_{k=1}^{j-1} L_{ik} L_{jk} \right), \text{ если } j < i$$

Сформируем три независимых нормальных стандартных СВ, составим из них вектор-столбец

$$\mathbf{r} = \begin{bmatrix} r_1 \\ r_2 \\ r_3 \end{bmatrix}^T \quad r_i \sim N(0,1), \quad M \begin{bmatrix} r_i & r_j \end{bmatrix} = 0$$

Умножим результат разложения Холецкого на сформированный вектор

$$\mathbf{x} = \mathbf{L}\mathbf{r} + \mathbf{m} \rightarrow \mathbf{x} \sim N(\mathbf{m}, \mathbf{D})$$

\mathbf{x} - требуемая реализация многомерной СВ
с ковариационной матрицей \mathbf{D}
и вектором математических ожиданий \mathbf{m}

Разложение Холецкого

```
qcno_dB = 45;
N = 10000;
stdn = 8;

stdn_IQ = sqrt(stdn^2 * N / 2);

ro1 = 0.75;
ro2 = 0.5;
Dp=stdn_IQ^2; Dpe=ro1*stdn_IQ^2; Del=ro2*stdn_IQ^2;

L=chol([Dp  Dpe Dpe;
        Dpe Dp  Del;
        Dpe Del Dp]);

Nj = 1000000;
nIp = nan(1,Nj);
nIe = nan(1,Nj);
nIl = nan(1,Nj);
for j = 1:Nj
    nI = L*randn(3,1);

    nIp(j) = nI(1);
    nIe(j) = nI(2);
    nIl(j) = nI(3);
end
```

```
fprintf('Corrcoeff nIp nIe = %f\n', mean(nIp.*nIe / std(nIp) / std(nIe) ));
fprintf('Corrcoeff nIl nIe = %f\n', mean(nIl.*nIe / std(nIl) / std(nIe) ));
```

chol

Cholesky factorization

Syntax

```
R = chol(A)
L = chol(A,'lower')
[R,p] = chol(A)
[L,p] = chol(A,'lower')
[R,p,S] = chol(A)
[R,p,s] = chol(A,'vector')
[L,p,s] = chol(A,'lower','vector')
```

Description

$R = \text{chol}(A)$ produces an upper triangular matrix R from the diagonal and upper triangle of matrix A , satisfying the equation $R' * R = A$. The lower triangle is assumed to be the (complex conjugate) transpose of the upper triangle. Matrix A must be positive definite; otherwise, MATLAB software displays an error message.

```
Corrcoeff nIp nIe = 0.750737
Corrcoeff nIl nIe = 0.500801
```

Реализации многомерной СВ

В общем случае многомерная СВ не нормальная.

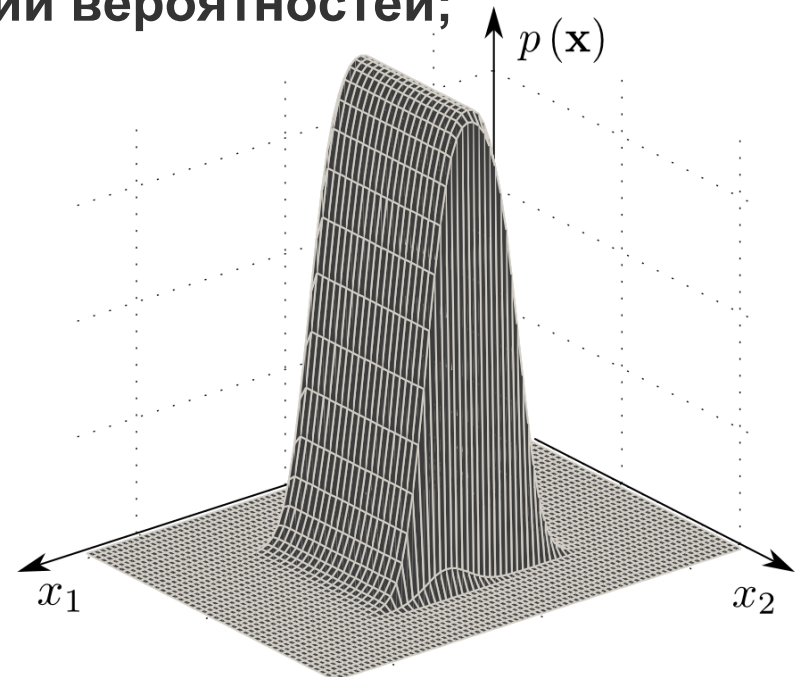
Нужно по заданной многомерной плотности вероятности

$$p(\mathbf{x})$$

формировать реализации СВ.

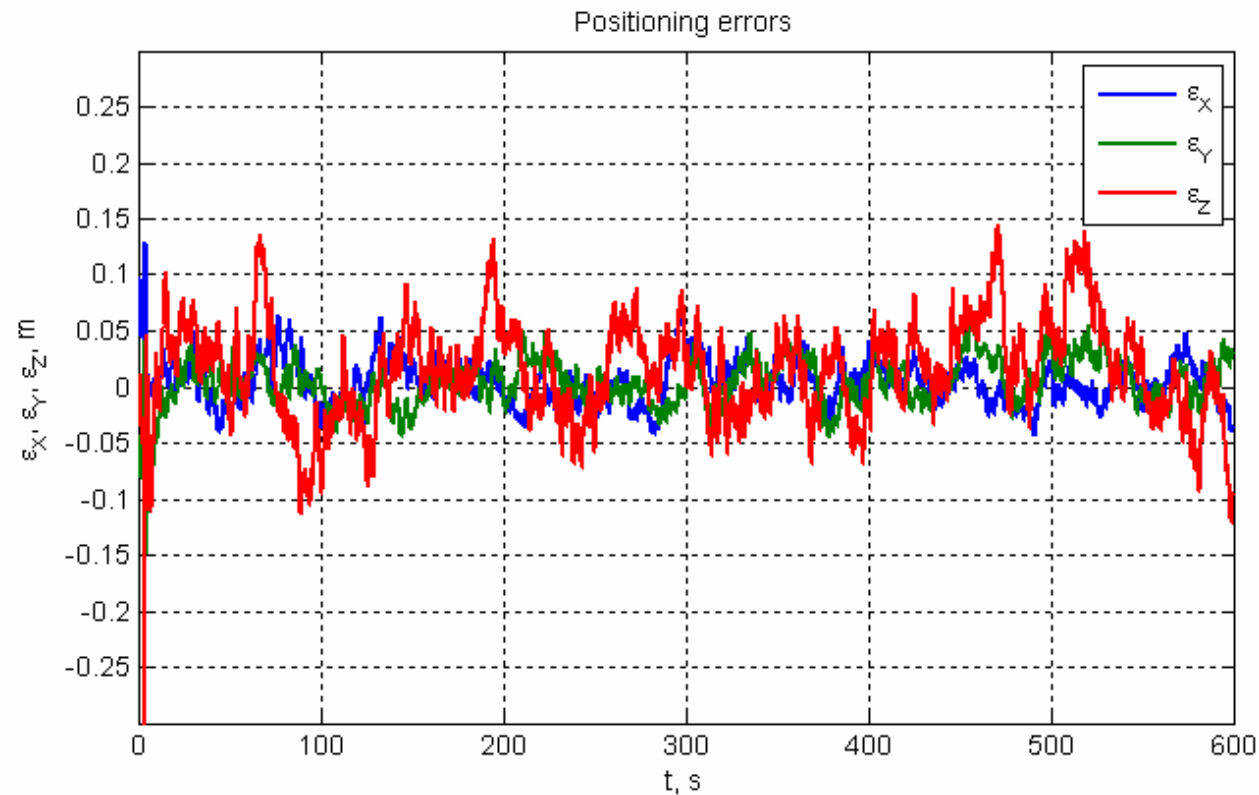
Для этого можно воспользоваться обобщением методов,
рассмотренных для одномерной СВ:

- обобщенный метод Неймана;
- обобщенный метод интегральных функций вероятностей;
- метод условных вероятностей.



Случайные процессы

- Случайный процесс
- Случайная последовательность



Описывается совокупностью ПВ:

$$p(x_1(t_1)), p(x_1(t_1), x_2(t_2)), \dots, p(x_1(t_1), x_2(t_2) \dots x_n(t_n))$$

Случайные процессы

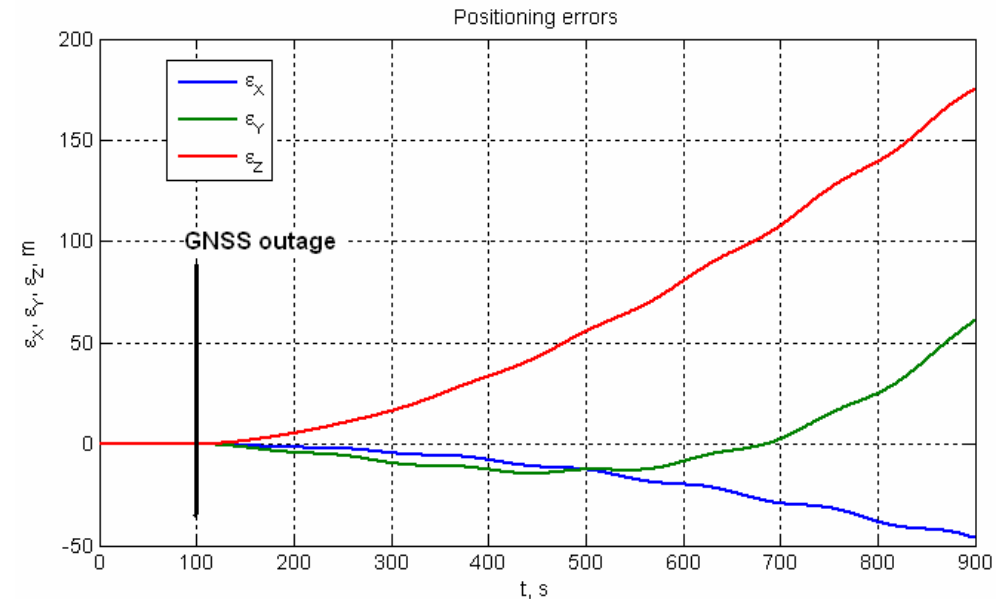
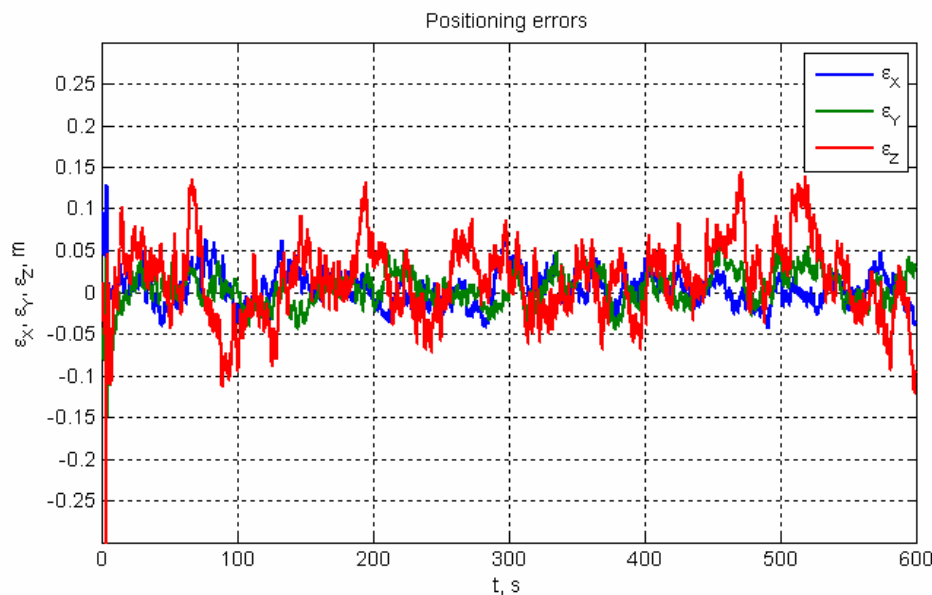
Стационарность в узком смысле

$$p(x(t_1 - \tau), x(t_2 - \tau) \dots x(t_m - \tau)) = p(x(t_1), x(t_2) \dots x(t_m))$$

Стационарность в широком смысле

$$m_X = \text{const}, \quad D_X < \infty$$

$$R_X(t_1, t_2) = M[x(t_1)x(t_2)] = R_X(t_2 - t_1)$$



Случайные процессы

$$AK\Phi: R_X(\tau) = M[x(t)x(t-\tau)]$$

$$BK\Phi: R_{XY}(\tau) = M[x(t)y(t-\tau)]$$

$$СПМ: S_X(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} R_X(\tau)e^{-j\omega\tau} d\tau$$

Гауссовский процесс

Гауссовская случайная последовательность

$$\mathbf{x} = \left| x_1(t_1), x_2(t_2) \dots x_n(t_n) \right|$$

Описывается гауссовской совместной плотностью вероятности

$$p(\mathbf{x}) = \frac{\exp \left\{ -\frac{1}{2} (\mathbf{x} - M[\mathbf{X}])^T \mathbf{R}_X^{-1} (\mathbf{x} - M[\mathbf{X}]) \right\}}{(2\pi)^{n/2} \sqrt{\det(\mathbf{R}_X)}}$$

Корреляционные свойства могут быть самыми разнообразными.

Белый гауссовский шум

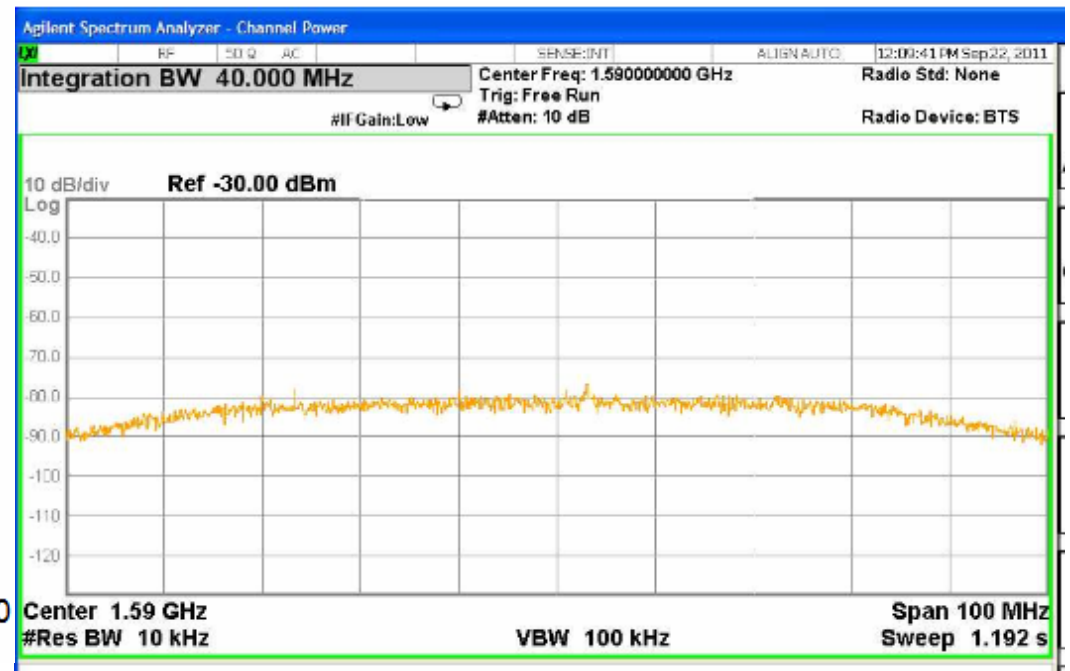
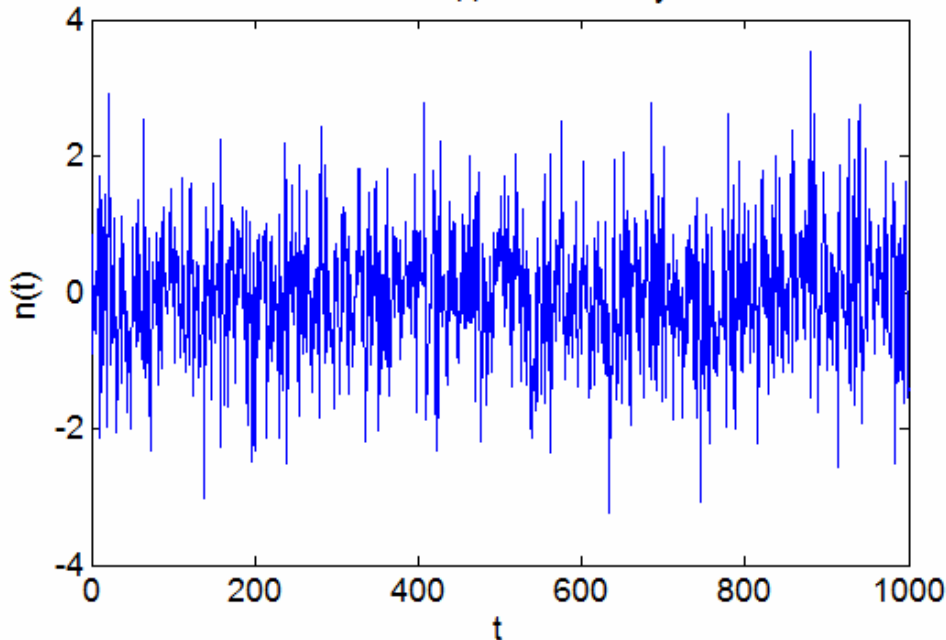
$$n(t) \rightarrow R(\tau) = M [n(t)n(t+\tau)] = \frac{N_0}{2} \delta(\tau)$$

Дискретный белый гауссовский шум (ДБГШ)

$$n_i \rightarrow N(0, \sigma_n) \quad R_{i,j} = M [n_i n_j] = \sigma_n^2 \delta_{i,j} \quad \text{если} \quad n_i = \frac{1}{T} \int_{t_{i-1}}^{t_i} n(t) dt, \quad \text{то} \quad \sigma_n^2 = \frac{N_0}{2T}$$

Реализация в MATLAB: `n = sigma * randn(1, N);`

Как выглядит белый шум



Совместная ПВ для конечной точки процесса:

$$p(x_1(t_1), x_2(t_2) \dots x_n(t_n)) = p(x_n(t_n) | x_1(t_1), x_2(t_2) \dots x_{n-1}(t_{n-1})) \times \\ \times p(x_1(t_1), x_2(t_2) \dots x_{n-1}(t_{n-1}))$$

Для марковского случайного процесса будущее не зависит от прошлого, а зависит только от настоящего, т.е.

$$p(x_n(t_n) | x_1(t_1), x_2(t_2) \dots x_{n-1}(t_{n-1})) = p(x_n(t_n) | x_{n-1}(t_{n-1}))$$

Стохастическое уравнение диффузионного МП:

$$\frac{d\mathbf{x}}{dt} = \mathbf{f}(\mathbf{x}, t) + \mathbf{g}(\mathbf{x}, t)\xi(t), \quad \mathbf{x}(t_0) = \mathbf{x}_0 \quad - \text{ для непрерывного времени}$$

$$\mathbf{x}_k = \mathbf{f}(\mathbf{x}_{k-1}, k-1) + \mathbf{g}(\mathbf{x}_{k-1}, k-1)\xi_{k-1} \quad - \text{ для дискретного времени}$$

Гауссовские марковские СП

Описываются линейными стохастическими уравнениями:

$$\frac{d\mathbf{x}}{dt} = \mathbf{F}(t)\mathbf{x} + \mathbf{g}(t)\xi(t), \quad \mathbf{x}(t_0) = \mathbf{x}_0 \quad - \text{для непрерывного времени}$$

$$\mathbf{x}_k = \mathbf{F}_{k-1}\mathbf{x}_{k-1} + \mathbf{G}_{k-1}\xi_{k-1} \quad - \text{для дискретного времени}$$

$$p(\mathbf{x}_k(t_k) | \mathbf{x}_{k-1}(t_{k-1})) \quad - \text{гауссовская}$$

$$\mathbf{G} = \begin{bmatrix} 0 & 0; \\ 0 & T \end{bmatrix};$$

$$\mathbf{F} = \begin{bmatrix} 1 & T; \\ 0 & 1 \end{bmatrix};$$

$$\mathbf{X}_{\text{ист}} = [0; 0];$$

$$\text{ksi} = \text{sqrt}(\text{Dksi}) * \text{randn}(1, N);$$

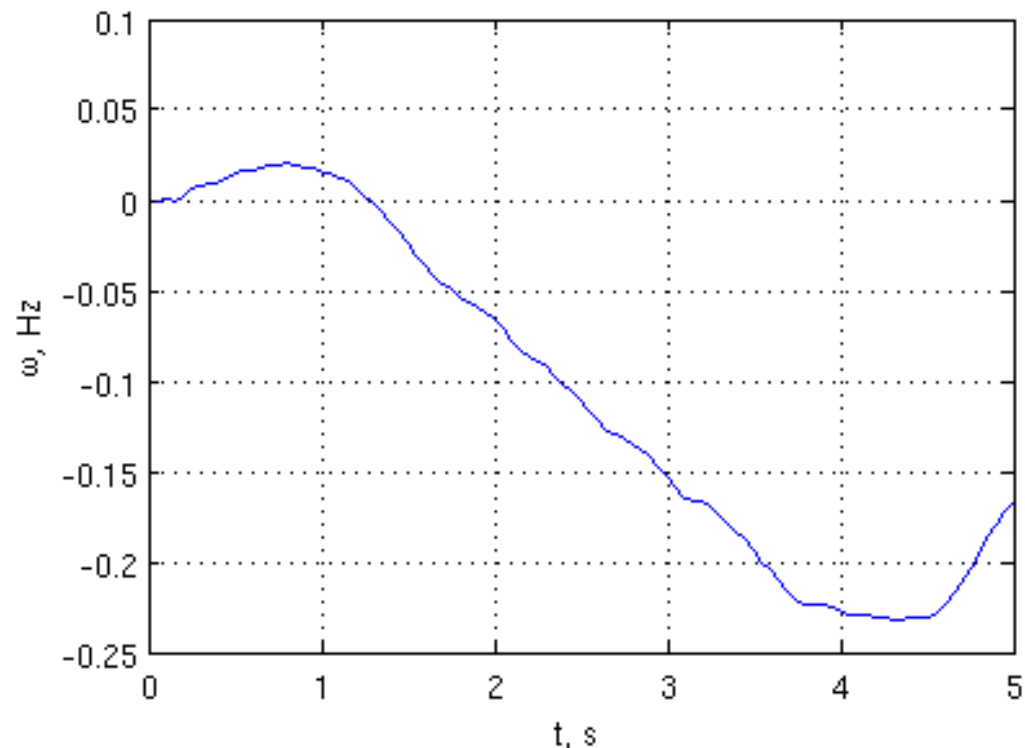
$$\text{Omega} = \text{nan}(1, N);$$

for k = 1:N

$$\mathbf{X}_{\text{ист}} = \mathbf{F} * \mathbf{X}_{\text{ист}} + \mathbf{G} * [0; \text{ksi}(k)];$$

$$\text{Omega}(k) = \mathbf{X}_{\text{ист}}(1);$$

end



Винеровский процесс

$$w(t) = \int_0^t n(\tau) d\tau \quad D_w(t) = M[w^2(t)] = \frac{N_0}{2} t$$

Винеровский процесс в дискретном времени

$$w_k = w_{k-1} + n_k T, \quad n_k \rightarrow \mathbb{N}(0, \sigma_n), \quad \sigma_n^2 = \frac{N_0}{2T}$$

```
N = 100;  
ksi = randn(1, N);
```

```
x = 0;
```

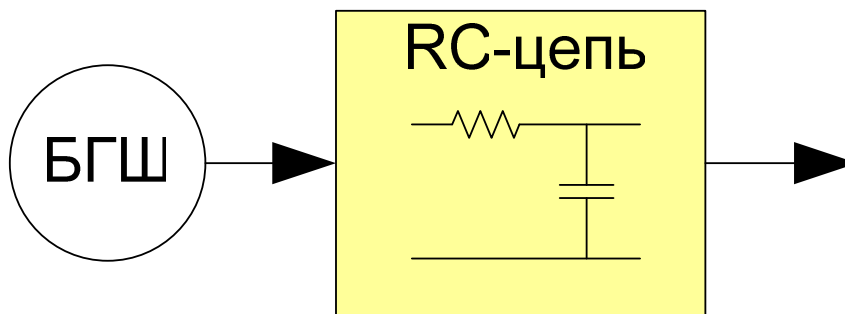
```
for i = 1:N  
    x = x + ksi(i);  
end
```



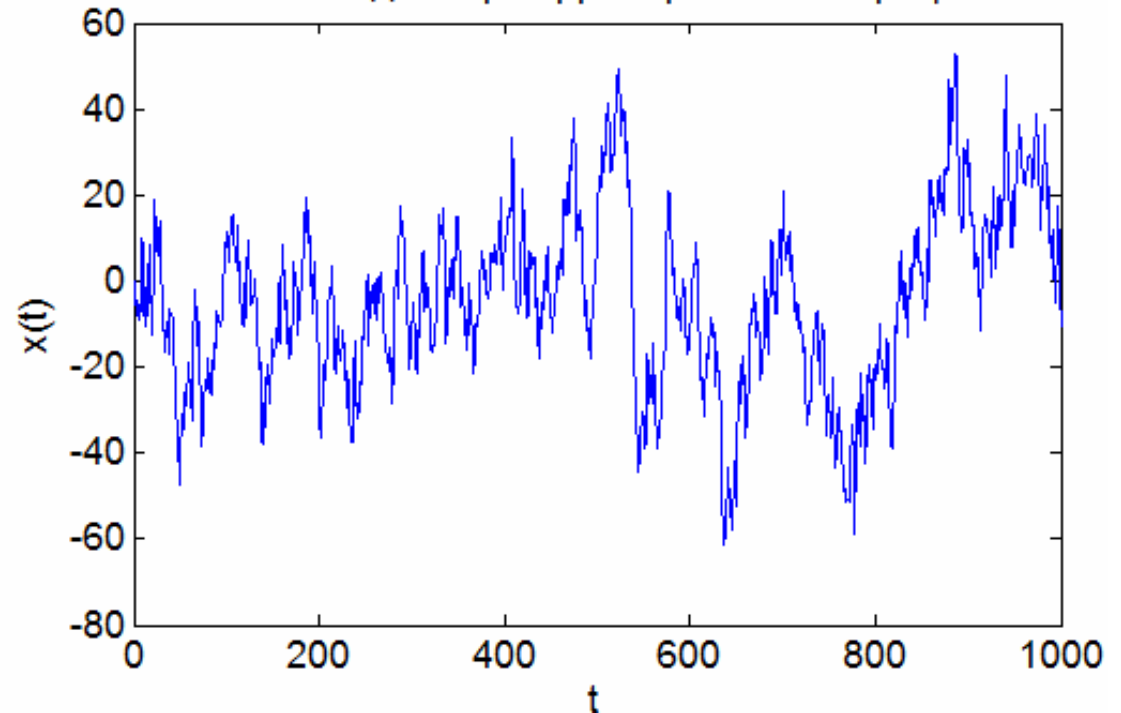
Экспоненциально коррелированный СП

$$\frac{dx(t)}{dt} = -\alpha x(t) + \sqrt{2\alpha\sigma^2} n(t); \quad R_x(\tau) = \sigma^2 \exp(-\alpha\tau)$$

$$x_k = \exp(-\alpha T) x_{k-1} + \sigma \sqrt{1 - \exp(-2\alpha T)} n_{k-1}$$



Как выглядит эксп-коррелированный процесс



```
N = 1e6; T = 0.001;  
a = 0.01; sigma = 10;  
ksi = randn(1, N);
```

```
x = 0;
```

```
for i = 1:N
```

```
    x = exp(-a*T)*x + sigma*sqrt(1-exp(-2*a*T))*ksi(i);
```

```
end
```

Метод формирующего фильтра

Нужную спектральную плотность мощности, а значит и корреляционную функцию, можно попробовать получить, пропустив белый шум через фильтр

$$S(\omega) = \frac{N_0}{2} |H(j\omega)|^2$$

Потребуется воспроизвести фильтр с АЧХ:

$$|H(j\omega)| = \sqrt{S(\omega)}$$

и импульсной характеристикой

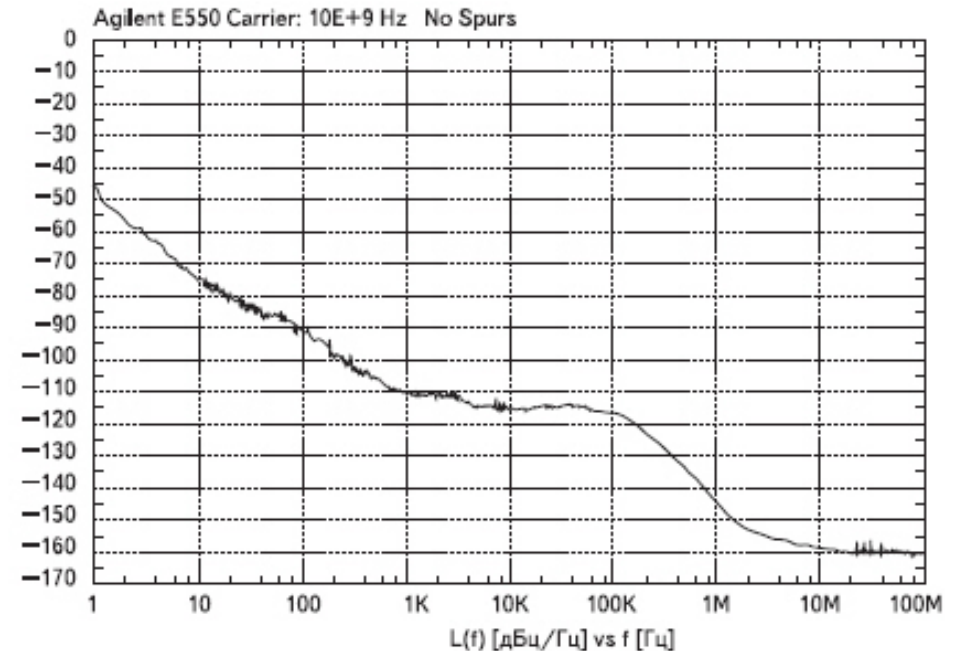
$$h(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |H(j\omega)| e^{j\omega t} d\omega$$

Методы синтеза фильтров изложены в предыдущих лекциях.

Метод обратного БПФ

Порой требуется сформировать выборку со сложной спектральной плотностью мощности.

Например, СПМ шумов опорных генераторов имеют компоненты нечетной степени $1/f$, что потребует для воспроизведения большой порядок фильтра.



Идея – набрать нужный нам спектр из отдельных гармоник:

$$x(t) = \sum_{n=1}^N U_n \exp\left(i\left(\omega_n t + \varphi_n\right)\right)$$

φ_n - случайная на периоде
 U_n - пропорциональна корню из СПМ

После преобразований для конечной выборки получаем:

$$x = \text{ifft}(y), \quad y_n \sim \sqrt{S(\omega_n)} \cdot z_n$$

z_n - комплексная нормальная стандартная СВ